**Selección de elementos normalizados**

**Información inicial**

* Reducción de velocidad 27 a 30 dientes HTD5 (Z27 y Z30)
* Potencia 125W = 0.1676
* relaciones de poleas -> i =
* Distancia entre centros: 220 mm
* Velocidad nominal motor (v1): 200 RPM (nominal)(piñón motriz)
* Tipo de máquina a impulsar: Brazo robótico

**Velocidad de ambos engranes:**

V1=

V2 =180 RPM

**Factor de seguridad:**

FS = 1.5

Se asume un trabajo de poca demanda, pero al no existir una categoría como tal, se tomará un valor de 1.5.

Pd =

**Selección de la correa:**

Rodamientos 61803